金属 3D プリンタを駆使した高機能金型や インプラント製品の成形技術の開発

鳥取大学 大学院工学研究科 機械宇宙工学専攻

教授 陳 中春

(平成 28 年度 重点研究開発助成 B 課題研究 AF-2016201)

キーワード:積層造形,マルエージング鋼,チタン合金

1. 研究の目的と背景

金属積層造形(Additive Manufacturing: AM)技術は,最終 製品の3次元 CAD データから作成した2次元スライスデ ータに基づいて,レーザや電子ビーム走査により金属粉末 を選択的に溶融・凝固させ,その繰り返し積層することで 3次元構造体を作製する新規技術である¹⁻³⁾.この手法によ り,複雑形状の3次元構造物をニアネットシェイプで成 形することが可能となり,従来のものづくりのプロセスを 根本から変え,工期とコストの大幅削減が期待される.特 にオンデマンド型の多品種・少量生産が可能となり⁴⁾,低 炭素社会実現の鍵と言われている.AM技術による造形は 希望の製品形状を創り上げるだけでなく,造形物に必要な 高強度・高機能性等を与えるために積層造形や後続熱処理 における加工パラメータの最適化および組織制御が極め て重要である⁵⁻¹²⁾.

近年,人工股関節はインプラント金属(チタン合金)表 面に多孔質表面をもたせている.これにより多孔質表面に 骨が入り込むことによって人工股関節が短期間で骨に固 着されるからである.従来,プラズマ溶射法により表面多 孔質化したものやチタンファイバーメッシュを高温拡散 で接合したものが利用されているが,これらの技術は母材 と異なる材質の構成品を接合するため,接合部の剥離が発 生しやすい等の問題がある.AM技術を利用することで母 材と多孔質構造を一体物で造形でき,或いはコストの観点 から母材と多孔質材に同じ材質のチタン合金を用い,AM 技術により多孔質体のみを作製し,これらを拡散接合によ り一体化することも考えられる.

本研究では、レーザビームと電子ビームをそれぞれ熱源 とする二種類の金属 3D プリンタを用い、それぞれ緻密な 金型(マルエージング鋼)と多孔質な人工股関節インプラン ト(チタン合金)の造形を行い、積層造形における重要なパ ラメータである出力、走査速度、走査ピッチ、スポット径 等を変化させ、造形体の密度、結晶相、微視組織、集合組 織および機械的性質等に及ぼす造形パラメータや熱処理・ 拡散接合条件の影響を明らかにすることを目的とした.

2. 実験方法および条件

本研究では、ガスアトマイズ法により作製した平均粒径 が約 23µm の 18Ni マルエージング鋼(300 グレード)粉末を 出発原料として用いた.レーザビームを熱源とする金属 3D プリンタ (Avance-25,松浦機械製作所)を利用し、レ ーザ溶融(SLM)法により各種評価 (組織、硬さ、引張、シ ャルピー衝撃値)に適した試験片形状に3次元造形加工を 行った.造形条件として、レーザパワー(P)を100~400 W、 走査速度(v)を400~1000 mm/sec、ピッチ(s)を0.025~0.2 mm、スポット径(d)を0.025~0.3mmの範囲で変化させた. 本実験では、積層厚さ(t)を0.05mmで一定とした.これら のパラメータから式(1)と(2)によりそれぞれエネルギ密度 (E)とオーバーラップ率(OR)を求めた.なお、一部の造形試 料には溶体化処理(820℃×1h)および時効処理(460~600℃ × 3h~10h)を施した.

$$E = \frac{P}{vst} \qquad (1) \qquad \qquad OR = \frac{d-s}{d} \times 100 \qquad (2)$$

人工股関節用 Ti-6Al-4V 合金については,電子ビーム積 層造形装置(Arcam Q10)により多孔質体のみおよび多孔質 /緻密体の一体造形を行った.造形した多孔質体と Ti-6Al-4V 合金圧延材を真空中,900~960℃にて 2h の拡散接 合を施した.

積層造形した試料の密度をアルキメデス法,表面粗さを レーザ顕微鏡により測定した.また,造形試料や熱処理試 料に対して,XRDによる相同定,光学顕微鏡(OM)やSEM, TEM, EPMA, EDS, EBSDによる組織観察や解析を行っ た.さらに,単軸引張試験,ビッカース硬さ試験,シャルピ 一衝撃試験により機械的性質も評価した.

3. 実験結果および考察

3・1 マルエージング鋼造形体の密度及び表面性状

図 1 に異なる造形条件で作製した試料の相対密度および 表面粗さの関係を示す.図 1(a)から、レーザパワーが 100W の場合,試料の相対密度は 97.9%となったが、レーザパワ ーの増加に伴って相対密度が上昇し、300W で造形した試 料が最も高い相対密度(99.8%)を示した.300W より大きな パワーで造形した試料の密度が低下する傾向が見られた. ー方、レーザ走査速度を変化させた場合(図 1(b))、どの速 度で造形しても全体的に 98.5%以上の相対密度が得られ た.走査速度 700mm/sec で作製した試料が最も高い密度を 示し、その値から離れるにつれて、密度が低くなる傾向を 示した. 図 1(c)はレーザスポット径と走査ピッチの影響を反映し たオーバーラップ率(OR)の変化に伴う造形試料の相対密 度を示す. OR=0~50%程度で比較的高い相対密度(>99%) の試料が得られ,40%で最も高い値を示した.OR がさら に増加すると,例えば,60%以上になると,密度が大きく 減少した.これは過剰エネルギの投入によりメルトプール の温度が高くなり過ぎるため,金属が激しく飛散され,空 孔が増加したと考えられる.一方,OR が0%以下になる 場合,レーザが直接照射しない所で粉末の溶融・焼結が十 分に行われず空孔が残存することにより密度が大きく低 下した.

図 1(d)に示すように、エネルギ密度 E=50~100 J/mm³の 範囲で造形を行うと、比較的高い相対密度(>98.5%)が得ら れる.本研究では、E=71.43 J/mm³ (P=300W、v=700 mm/sec, s=0.12mm, d=0.2mm)の条件において、造形した 試料が最も高い相対密度(99.8%)を示し、それよりもエネ ルギ密度が高くなっても低くなっても相対密度は低下し た.造形試料の表面粗さについては、造形パラメータが表 面粗さに大きな影響を示している.オーバーラップ率の負 の範囲を除いて、造形体の相対密度とほぼ逆の関係(高密 度で小さい表面粗さ、低密度で大きな表面粗さ)を示し、 強い相関関係を有している.





図 2 に様々な条件で造形した試料の水平断面の光学顕 微鏡写真を示す.低エネルギ密度かつ低レーザパワーで造 形した試料(Sample 7)は,相対密度が低く(96.8%),多くの 不規則形状の大きな空孔が,レーザ走査方向(図内白色矢 印)に形成されている.これらの不規則形状の空孔は,投 入エネルギが不足しており,造形時のレーザ照射部の粉末 を完全に溶融することができなかったためであると思わ れる.一方で,高エネルギ密度かつ高レーザパワーの試料 (Sample 3)は,相対密度が 98.1%と比較的低い値を示し, 多くの球状空孔が観察された.これは,過度なエネルギが 投入されることで,溶融された金属の粘性が低くなり,激 しく飛散され,また,造形室内のアルゴン雰囲気を巻き込 むことにより,球状の空孔が形成したと考えられる. Sample 1,2,4,6,8 は 98.4~98.9%の相対密度を示し, Sample 7や3と比べて、不規則形状の大きいサイズの空孔は少ないが、非常に小さい空孔が観察された.最適造形条件で造形した試料(E=71.43 J/mm³, Sample 5)は、ほとんど空孔が無く、非常に緻密な試料が得られていることが分かった.



図 2 異なるレーザパワーとエネルギ密度で造形した試料の 水平断面の光学顕微鏡写真. 点線はレーザ走査方向を示す.

以上の結果を踏まえ、マルエージング鋼の積層造形に及 ぼす造形パラメータの影響を表すプロセスマップを作成 した結果,図3に示すように、六つの領域に分けられるこ とが分かった. Region Iと Region Ⅱでは,造形時に投入 されるエネルギが低いため,粉末の溶融や焼結が不十分と なり,多くの未溶融粉末や空孔が存在し,造形体の密度の 低下や表面粗さの増加,機械的性質の低下になる. Region Ⅲ内では、レーザパワーが十分高いため、粉末溶融に十分 なエネルギが投入されることで,比較的高い相対密度や小 さい表面粗さの造形体が得られる.本研究では, Region Ⅲ の範囲内で造形を行うと、相対密度 98%以上の試料が得 られる. 特に, Region Ⅲ内の限られた範囲である Region Ⅳは、本研究における最適造形範囲であり、高い相対密度 (>99%)かつ良好な表面性状の試料を造形することができ る.この領域で比較的高いレーザ走査速度、レーザパワー により, SLM 法で造形する試料にとって, 最適な粉末溶融 が行われる. また, 本研究で最も高い相対密度(99.8%)を 示した試料(E=71.43 J/mm³)もこの範囲内に属しており,



図3 マルエージング鋼の SLM 造形プロセスマップ

比較的小さい表面粗さを示した. Region Vおよび Region VIでは、非常に高いエネルギ密度が投入されるため、レー ザ溶融後の急冷凝固による大きい球状粒子が表面に残留 する、あるいは金属飛散による球状空孔などが発生し、表 面粗さの増加や密度低下が予測される. レーザパワーが 400W 以上になると、過度なレーザエネルギにより試料表 面が焦げる可能性がある.

3・2 マルエージング鋼試料の組織

図4に最適な積層造形条件 (*E*=71.43 J/mm³, *P*=300W, *v*=700mm/sec, *s*=0.12mm, *d*=0.2mm) で造形した試料の 水平および垂直断面の光学顕微鏡(OM)写真とSEM 画像を 示す. 試料に明瞭なレーザ走査痕が観察された. これはレ ーザ照射により形成したメルトプールの境界部が,内部に 比べ速く冷却されたためであると思われる. また,最適条 件で造形した場合,40%のオーバーラップ率を有するため, オーバーラップ箇所である,幅の大きいレーザ走査痕(80 ~100µm) と小さい箇所 (40~50µm) が観察された. 図 4(b)に示している走査痕から,レーザ照射によるメルトプ ールの直径は約 200µm であり,スポット径 (0.2mm) にほ ぼ合致している.

図 4(c)に示した SEM 画像から,造形試料には微細なセ ル状組織が観察された.これは,積層造形における急速凝 固により形成されたためと思われる.図4(c)から,セルの サイズと形状にばらつきがあるのは,冷却速度が一定では なく場所によって異なるためであると考えられる.一方, 垂直断面(図 4(d))にはセル状組織が熱流方向に沿って伸長 した形態となり,同方向に成長した柱状晶セルが集まって, いわゆる柱状晶コロニーの組織特徴を有する.こういった 微細組織の形成が,SLM 法により造形した試料の機械的 性質の向上に寄与する.



図4 最適条件で造形した試料の(a)水平断面と(b)垂直断面の OM 組織,および(c)水平断面と(d)垂直断面の SEM 組織. 白 鎖線はレーザ走査方向,黒矢印は造形方向を示す.

図5に原料粉末,造形試料,時効処理試料,溶体化処理 試料および溶体化処理後時効処理試料のXRDパターンを 示す.原料粉末には、マルテンサイト(α')相のピークのみ が存在するが,積層造形した試料にはわずかにオーステナ イト(γ)相のピーク(220)_Yが確認された.造形試料に時効 処理を施すと、(220)_Yのピークが強くなり、残留 γ 相の量 が増加した結果となった.これは時効処理中に α '相の逆変 態が起きたことを示唆している.このマルテンサイトから オーステナイトへの逆変態現象が他の研究^{13,14})でも確認 されており、積層造形中に合金元素の偏析や不均一分布に 起因するものと考えられる.しかしながら、積層造形後、 溶体化処理(820°C×1h)を施すことにより(220)_Yのピークが なくなり、残留 γ 相の生成を抑制することができた.これ は、溶体化処理の加熱段階で形成した γ 相が冷却中に完全 に α '相に変態したためであると考えられる.溶体化処理後 さらに時効処理を施しても γ 相のピークが検出されなか った.これらの結果から、粉末積層造形したマルエージン グ鋼に対して、時効処理の前に、溶体化処理を行うことで 残留 γ 相の低減に有効であることが確認できた.



図 6 に溶体化処理(820℃×1h)後時効処理(460℃×5h)を 施した試料の TEM 画像を示す.時効処理によって、マル テンサイトのマトリックスに球状(直径約 20~40nm)ある いは棒状(長さ約 10~40nm)の金属間化合物粒子が析出し ている.析出化合物として Ni₃X (X = Ti, Mo)型および (Fe,Ni,Co)₇Mo₆ (μ 相)が認められ、前者は(Fe,Ni,Co)₃(Ti,Mo) および(Fe,Ni,Co)₃(Mo,Ti)の2種類の化合物と報告されてい る¹³⁾.マルテンサイトのマトリックスにおいて、これらの 微細な第二相粒子の存在は、マルエージング鋼の強度やヤ ング率の向上に寄与するものと考えられる.



図 6 溶体化処理後時効処理試料の TEM 組織

3・3 マルエージング鋼試料の機械的性質

図7に最適条件で造形した試料に対して、溶体化処理 (820℃×1h)を施した後、様々な温度(460~600℃)と保持時 間(1~24h)で時効処理を行った試料のビッカース硬さの測 定結果を示す.溶体化処理後時効処理を施すと、時効温度 や保持時間に関わらず,硬さは飛躍的に上昇した.これは, 時効処理によりマルテンサイトのマトリックスに形成し た微細な金属間化合物粒子の析出硬化によるものと思わ れる.本研究では,溶体化処理(820℃×1h)後,時効処理 (460℃×5h)を行った試料が最も高い硬さ(617.7 HV)を示した. 一方,時効時間が10時間を越えると,硬さが低下する傾 向が見られた. さらに、時効温度が550℃を超えると、硬 さが大きく低下した.これらの硬さ低下の主な理由は,長 い保持時間あるいは高い時効温度により, 析出した金属間 化合物の第二相粒子が粗大化され,いわゆる過時効である と思われる.また,時効処理中にα'相の逆変態により残留 γ相が増加することも原因の一つとして考えられる.



図7 異なる条件で時効処理した試料のビッカース硬さ

図8に造形試料および熱処理試料の応力-ひずみ曲線を 示す. 造形試料は, 引張強さ1123MPa, ヤング率160 GPa, 伸び率14.4%であったが、溶体化処理を施すと、引張強さ 1045MPa, ヤング率129 GPaと低下した. 一方で伸び率は 15.2%に上昇した. これは、XRD結果(図5)から分かるよう に,溶体化処理後,完全にマルテンサイトへ変態している が、マルテンサイト相内にはCがほとんど含まれておらず、 代わりにNiやCo, Mo等合金元素が固溶しており,結晶粒 も大きくなるため、比較的柔らかくなり、延性がわずかに 向上したと思われる.また,溶体化処理により,造形試料 に残留している内部応力が低減されることも要因の1つで あると考えられる.溶体化処理後時効処理を施すことで, 引張強さ2006MPa, ヤング率189GPaと飛躍的に上昇し, 従 来材に近い値となった.一方で、伸び率は7.3%程度と大幅 に減少した.この時効処理による変化は、マルテンサイト のマトリックス内に微細な金属間化合物粒子の析出によ り, 引張強さとヤング率が大幅に上昇し, 延性が低下した ためと思われる. なお, 積層造形後, 直ちに時効処理を行 った試料に比べ,時効処理の前に溶体化処理を導入した方 が残留γ相の低減により高い応力レベルを示した.



図9にVノッチ試験片を用いたシャルピー衝撃試験の結 果を示す.造形試料のシャルピー衝撃値が高い値(97J)を示 したが,溶体化処理を行うことにより165Jと大幅に増加し た.この大幅な上昇の理由は,溶体化処理により完全にマ ルテンサイトへ変態したことに加え,造形時の残留応力が 低減されたことが主な原因であると考えられる.しかしな がら,溶体化処理後時効処理を施すと,微細な金属間化合 物粒子の析出により衝撃エネルギは大幅に減少した(13.5J).





3・4 拡散接合による人工股関節部材の作製・評価

積層造形した Ti-6Al-4V 多孔質体と圧延材を900~960℃ で拡散接合した結果,接合温度が900℃のものは圧延材と 多孔質体の間に隙間が存在し,拡散が不十分で接合不良に なっている.930℃以上の試料ではそのような隙間は見え ず,接合できている.しかし,960℃試料の多孔質体には 多孔体形状の大きな変形が確認された.これより接合温度 は930℃が最も適しているのではないかと考えられる.

図 10 に 930℃で拡散接合した多孔質体/圧延材界面近 傍の組織および元素マッピング結果を示す. 圧延材より積 層造形した多孔質体の組織が細かい. また,白いβ相にV が多く存在していることが分かった.

図 11 に EBSD 測定結果を示す.上部が多孔質体,下部 が圧延材である.これより,積層造形した多孔質体は非常 に細かい針状 α 相からなっているのに対して圧延材はほ ぼ等軸 α 相組織になっている.接合温度の上昇につれて圧 延材,多孔質体のどちらも組織が大きくなっていることが わかる.また,960℃試料の圧延材においてα相が加圧方 向に垂直な方向に成長していることが分かる.



図 10 930℃で拡散接合した試料の界面近傍の EPMA 結果



図 11 (a) 930℃と(b) 960℃で拡散接合した試料の IPF マップ

拡散接合試料のビッカース硬さ試験結果を図12に示す. 多孔質体の平均硬さは442HV,圧延材の平均硬さは405HV で,多孔質体の方が微細組織のため硬度が高い.接合によ る熱処理により接合後の硬さは全体的に低下した.また



図 12 拡散接合した試料の界面近傍のビッカース硬さ分布

900℃で接合を行った試料は接合が不十分であるため接合 界面部で硬さが大きく下がっていた.930℃,960℃接合試 料は接合界面でも JIS 規格で示されている硬さ 360 HV を 超えているため十分な接合が行われていると判断できる.

3・5 チタン合金多孔質/緻密体の一体造形と評価

積層造形法により緻密体上に多孔質部を一体造形した 試料の縦断面組織を図13に示す.光学顕微鏡組織(図13(a)) からは,多孔質部,緻密体ともに熱が逃げた方向である上 下方向に柱状晶を形成していることが確認できる.また, 緻密体の柱状晶は下に行くにつれて丸みを帯びている.こ れは,造形時に形成したβ相結晶粒が上部から伝わる熱流 により粒成長したためであると考えられる. SEM による 反射電子像(図 13(b))より,上部では造形の急冷凝固により 非常に微細な組織を形成している.しかし、下部に行くに つれて黒いα相の厚さが厚くなっている.これも造形に伴 う熱履歴の影響と考えられる.この針状α相の厚さは上部 の多孔質部の約 0.7µm に対して下部では約 1.2µm となっ ている.一方,拡散接合に用いた多孔質体のみの造形体で は約0.6µmとなっており、一体造形体の多孔質部よりも細 かい. これは多孔質体のみの造形では造形体厚さが 1mm と薄くトラス構造をとっていたため、下部に熱が伝わるこ となく周りの粉末に熱が逃げた結果,より微細な組織とな ったと考えられる.



図 13 多孔質/緻密体一体造形試料の縦断面の(a) OM 組織と(b) SEM 組織、上から,造形体上部,中部,下部

高倍率で組織を観察した結果,図 14 のように小さな白い粒子が灰色の母相に分散している.造形時の急冷凝固により β 相は針状の α 相境界に存在するため,灰色の母相は α 相で,白色の粒子は β 相と考えられる. EDS により組成分析を行った結果を表1に示す. α 相には Al 元素が,白い β 相にはV元素がより多く固溶していると予測したが,

EDS 分析結果では AI 元素の相違が見られず、V 元素の濃 度差がわずかに観察された.



図 14 積層造形したチタン合金緻密体の高倍率 SEM 写真

表1	図 14 に対応する組成分析結果 (mass%)		
Site	Ti	Al	V
1	88.23	6.83	4.94
2	89.81	6.86	3.33
3	86.67	6.70	6.63
4	89.71	6.74	3.55

一体造形体のビッカース硬さを測定した結果を図 15 に 示す.これにより造形体の硬さは造形体上部から下部まで 硬さ 470HV 程度でほぼ一定であった. 組織観察からは α 相の厚さは変化していたが,硬さには大きな違いが見られ なかった. 拡散接合試料と一体造形体を比較すると, 多孔 質体も含めて一体造形体の方が,硬い結果となった. 組織 がより細かい多孔質体よりも一体造形体の方が硬い理由 として, チタン合金に固溶している酸素量の違いと熱履歴 の影響があると考えている.



4. まとめ

(1) マルエージング鋼の積層造形に及ぼす造形パラメー タの影響を表すプロセスマップを作成した.特に、レーザ パワー300W, 走査速度 700mm/sec, ピッチ 0.12mm, スポ ット径 0.2mm, エネルギ密度 71.43J/mm³, オーバーラップ 率 40%の条件で造形したマルエージング鋼が最も高い相 対密度(99.8%)を示し、表面粗さも比較的低い値を示した.

(2) 積層造形したマルエージング鋼試料にはわずかに残 留オーステナイト相が存在しており,時効処理を施すとマ ルテンサイトの逆変態により残留オーステナイト相の量 が増加した.

(3) 時効処理の前に溶体化処理を導入することにより残 留オーステナイト相の量を減少させることが可能であり, その後時効処理を施すことで残留オーステナイト相の少 ない試料を得ることができる.

(4) 最適条件で造形したマルエージング鋼試料に溶体化 処理(820℃×1h),時効処理(460℃×5h)を施すことで,従 来のマルエージング鋼に近い硬さ(617.7 HV),引張強さ (2006MPa), ヤング率(189GPa)が得られた.

(5) 積層造形したチタン合金多孔質体と圧延材を 930℃ で拡散接合した結果,界面で良好な接合を有し,JIS 規格 の 360HV を越える十分な硬さを示した.

(6) 一体造形したチタン合金多孔質/緻密体が柱状晶組 織を呈し,造形体上部の方が組織は細かい.また,造形体 は 470HV 程度の高硬度を示した.

謝 辞

本研究は,公益財団法人天田財団の重点研究開発助成 B により遂行された.ここに記して深甚な謝意を表します. また,研究の遂行にあたり実験で多大な協力を頂いた音田 哲彦准教授,井上貴之博士,J. Mutua 博士,大学院生の坂 野誠さん、中田臣弥さん、山根壮平さん、大津彬さん、大 澤守さん、下村翔さんに感謝いたします.

参考文献

- 1) L.E. Murr et al, J. Mater. Sci. Technol. 28 (2012), 1-14.
- 2) W.E. Frazier, J. Mater. Eng. Perform., 23 (2014), 1917-1928.
- 3) S.M. Thompson, L. Bian, N. Shamsaei and A. Yadollahi, Addit. Manuf., 8 (2015), 36-62.
- 4) I. Gibson, D.W. Rosen and B. Stucker, Additive manufacturing technologies: Rapid prototyping to direct digital manufacturing. New York: Springer. (2010)
- 5) D. Gu, W. Meiners, K. Wissenbach and R. Poprawe, Int. Mater. Rev., 57 (2012), 133-164.
- 6) E.A. Jägle, Z. Sheng, L. Wu, L. Lu, J. Risse, A. Weisheit and D. Raabe, JOM, 68 (2016), 943-949.
- 7) G. Casalino, S.L. Campanelli, N. Contuzzi and A.D. Ludovic, Optics & Laser Tech., 65 (2015), 151-152.
- 8) N. Guo and M.C. Leu, Frontiers Mech. Eng., 8 (2013), 215-243.
- 9) I. Maskery et al, Mater. Character., 111 (2016), 193-204.
- 10) J. Mutua, S. Nakata, T. Akao, T. Onda and Z. Chen, Proc. of 4th Inter. Conf. on Powder Metall. in Asia, (2017), 1-4.
- 11) J. Mutua, S. Yamane, T. Onda and Z. Chen, Proc. of 2018 World Cong. Powder Metall., (2018), 1569-1574.
- 12) J. Mutua, S. Nakata, T. Onda and Z. Chen, Mater. Des., 139 (2017), 486-497.
- 13) E.A. Jägle, P.P. Choi, J.V. Humbeeck and D. Raabe, J. Mater. Res., 29 (2014), 2072-2078.
- 14) D. Herzog, V. Seyda, E. Wycisk and C. Emmelmann, Acta Mater., 117 (2016), 371-392.