# 形状創成原理に基づくレーザ微細加エシステムの開発

上智大学 理工学部 機能創造理工学科 教授 坂本 治久 (平成 27 年度 一般研究開発助成 AF-2015223)

キーワード: レーザ加工, 微細除去加工, 形状創成原理, 加工形状シミュレーション

#### 1. 研究の目的と背景

製品の微細化や高機能化の進展に伴って, 微細加工の 重要性はますます高まってきている. 精密機械加工において も, 工具径 1mm 以下の極小径工具によるマイクロ切削技術 の開発と活用が進んできている[1][2]. しかしながら, 極小径 工具による加工では, 加工反力による変位が要求精度に対 して相対的に大きくなるとともに, 工具摩耗の影響も出やすく なる. このため, マイクロ切削はかなり難易度の高い加工プロ セスとならざるを得ない[3].

これに対して、レーザ加工や電子ビーム加工のようなエネ ルギビーム加工は、工具とするレーザや電子ビームの収束性 が高いことから、本質的に微細加工に適している[4]. さらに、 これらの加工法は、加工反力が無視できるほど小さく、工具 摩耗も生じない. 特に、レーザ加工は、加工雰囲気に対する 制約が少なく、また、極めて多様な工作物材質を加工できる ため、適用性が極めて高い微細加工法である.

しかしその一方で、レーザ加工は、加工条件を合理的に 決定することが難しいプロセスでもある.加工条件には、レー ザ発振条件のみならず、加工光学系や工作物材質の特性が 複雑に影響する.このため、レーザ加工を実用化する際には、 個々のプロセスに応じた加工条件を多くの予備実験により定 めなければならない.

これに対して、切削加工や研削加工などの機械加工にお いては、除去加工プロセスを理論的にモデル化した形状創 成原理が成り立っており、ある程度合理的に加工条件を定め られる.形状創成原理に基づくと、除去加工形状は、工具形 状とその運動による工作物と切れ刃の幾何学的干渉に基づ いて一意に定まる.よって、加工形状は、予測的あるいは計 画的に創成することが可能になる.

レーザ加工においては、一般的に、形状創成原理は確立

されていない. その要因は, 形状創成原理において必須な 工具形状が明確では無いことと, 工具となるレーザ光の加工 形状に対する転写特性が十分に把握できていないためであ る.

そこで本報告では、レーザ微細加工における形状創成原 理の適用可能性について、実験結果に基づいて検討してみ る.形状創成原理が成り立つためには、レーザ照射点におけ る「相当工具形状」を定めることと、それを工作物との相対運 動により転写して形状創成することを可能にすることが必要と なる.

## 2. レーザ微細加工における加工形状の基礎検討

検討に用いたレーザ加工システムは、パルス YAG レーザ 発振器、加工光学系および工作物テーブルから構成されて いる.発振器から出力されたレーザ光は、ミラーにより伝送さ れ、光路上にある照射強度調整デバイスにより強度の減衰度 合いが制御される.その後、レーザ光は、加工点の直前に配 置した単焦点の対物レンズにより集光され、小さく絞られた状 態で工作物に照射される.レーザ発振器および加工光学系 は、NC 制御工作機械上に設置されている.工作物テーブル および対物レンズは、スケールフィードバックによる NC 制御 が可能な 3 軸送り機構により、精度 1 µ m で位置決めおよび 相対運動できる.

表 1 は、本研究で提案する"レーザ微細加工システム"で 用いるレーザ発振器の仕様を示している. 照射レーザ光の発 振波長は、355 nm であり、YAGレーザの第3高調波である. そのパルス幅は、EO-Q スイッチにより、10 ns 以下に短縮され ている. 発振器の平均出力は、パルス繰返し数 500Hz で最 大で 660mW であり、すなわちパルスエネルギは 1.32mJ に 達する.

表1レーザ発振器の仕様

型式		IB Laser
レーザ発振媒体		YAGロッド
波長	nm	355
パルス発信方式		EO-Q スイッチ
パルス幅	ns	< 8
繰返し数	kHz	< 1
発振モード		TEM00

図1は,照射レーザ光の典型的なビームモードを示している. そのビームプロファイルの TEM00 モードに対する相関係数は 0.98 に達しており,このレーザ光は,シングルモードであるということができる.

図2は、溝加工時のレーザ照射の概略図を示している.同 図(a)に示すように、評価のための」加工溝は、集光したレー ザ焦点に対して工作物を一方向に一定速度で往復させるこ とにより形成できる.この時、レーザパルスは、一定の出力と 繰返し数で照射する.さらに、同図(b) に示すように、テーブ ルの送り速度は、パルス照射間隔が 1/e<sup>2</sup> スポット径の半分と 等しくなるように定めている.

表 2 は, 溝加工の実験条件を示している. 光学系の構成 条件の影響を評価するために, 対物レンズの焦点距離は, 50~140mm まで変化させている. 加えて, 工作物材質の影 響を評価するために, その材質は, シリコン(Si), アルミニウム 合金(Al)および窒化けい素(Si<sub>3</sub>N<sub>4</sub>)としている.

図3は、加工溝の典型的な断面形状と加工幅の定義を示 している.一定の送り方向に沿って繰返し照射するレーザパ ルスにより、最終的に、加工溝は、V字形状になっていく.同 図に示すように、加工幅は、V字形状の入り口幅から決定で きる.シリコンの溝加工の場合には、その加工溝形状は、正 確なV字形となる.この照射条件において、レーザ光のスポ ット径は40 µm 以上であるが、加工幅はそれよりも小さな約 30µmに留まっている.

このプロセスでは、レーザの照射強度を適切に弱め、材料除 去の可否の臨界条件である加工しきい値の3倍までの範囲 に抑えている.これにより、レーザの焦点径のうちの、十分に 強度の高い中心部のみで除去加工が生じる.その結果、除 去加工は、特定の角度のV字溝が形成されるまで進み、そ の後、(加工は)自動的に停止する.すなわち、レーザ照射に より形成される加工溝の断面形状は、一定のV字形に定ま る.このV字溝の加工は、剣先バイトを用いた形削りと類似し









スポット径に対するオーバラップ比=50%



図2 溝加工のためのレーザ照射の概略図

表2 溝加工の実験条件

パラメータ	単位	値
対物レンズ焦点距離	mm	50, 100, 140
スポット径 : 1/e <sup>2</sup> 直径	μm	30~50
繰返し数	Hz	500
テーブル送り速度	mm/s	10
工作物材質		Si, Al, Si <sub>3</sub> N <sub>4</sub>
照射エネルギ密度	J/cm <sup>2</sup>	0.3~2.5
走査回数		1~40



[Si, f=140 mm]

図3加工溝断面形状と加工幅の定義

ている.この時,形成される溝の断面形状は,レーザ光の相 当工具形状と見做すことができる.

図 4 は,照射レーザ光の強度分布と加工幅の関係を示し ている.加工点における強度分布は,発振直後のレーザ光 の強度分布とビームの伝送経路および集光光学系の特性を 考慮して算出している.加工幅は,加工形状が強度分布の 中心に対して軸対称であると仮定して,強度分布と重ねて示 している.

この時,照射エネルギ密度が0.64~1.11J/cm2の範囲では, 加工幅に対応する局所的なパワー密度は,80MW/cm2 で一 定値となる.このことは,照射点における強度分布に着目す ると,除去加工しきい値は,一定の局所的パワー密度により 定まることを示している.この関係は,実験的には,単結晶シ リコンだけでなく,アルミニウム合金,銀,窒化けい素などの 多様な材料において成り立っている[5][6].また,その値は, 工作物材質により異なり,故にレーザ微細除去加工における 材料物性パラメータの一つとして活用できる.

図 5 は、各種の工作物材質における加工溝形状を比較している.いずれの材料においても、加工溝の形状は、一定の角度の二つの傾斜面で形成されるV字溝形状となっている.しかしながら、その傾斜角(以下では"溝傾斜角"と称す)は、材質により異なっている.その値は、シリコン、窒化けい素およびアルミニウム合金に対してそれぞれ 19°,38° および12° である.いずれにしても、これらの加工において、レーザ光は、V字溝の平削りにおける剣先バイトのように作用する.

### 3. レーザ微細除去加工への形状創成原理の適用

レーザ照射による加工形状は、次のように定まる.加工の 最初においては、レーザ光は、平坦な工作物表面に垂直に 照射される.すると、工作物が吸収するレーザ光の強度分布 はガウス分布状となるため、溝の断面形状は、この光の吸収 強度分布を反映した曲面となる.引き続くレーザ光は、既に ある加工溝の曲面に照射される.この時、レーザ光の吸収率 は照射面の傾きに伴って減少する[7]ため、吸収強度分布は、 初期に平面へ照射した場合のそれとは徐々に異なっていく. このため、溝の断面形状は、ガウス分布状から V 字形へと 徐々に変化していく.

このプロセスでは、照射するレーザ光の強度を加工しきい 値の3倍未満に抑制している.このため、加工の進行に伴っ



図4 照射レーザ光の強度分布と加工幅の関係





図5 各種工作物の加工溝形状の比較

て加工溝の表面の傾きが増加していくと,局所的な吸収強度 は,材料の除去しきい値と等しくなるまで徐々に低下していく. このため,加工溝の表面は,吸収強度が除去しきい値と等し くなるまで傾斜を増していき,その後,一定となる.この時,除 去加工は,飽和して停止するように振舞い,溝の断面形状が 定まり,すなわち相当工具形状が定まる.

図6は、上述のメカニズムを反映した単一溝のレーザ形削 り加工に対するシミュレーションの結果を示している。シミュレ ーションは、局所的パワー密度でパラメータ化される工作物 材質の除去しきい値と工作物表面の傾きに対して一様に吸 収率が減少するモデルに基づいて計算されている。

シミュレーションにおける収束形状は,実験で得た加工形 状とよく一致している.シミュレーション結果が示すように,初 期段階の加工形状は,レーザ光の強度分布を反映して曲面 になっている.その後,加工形状は,加工深さの増大とともに



図6加工溝形状のシミュレーションの例

壁面が徐々に傾いていく. その傾きは,変化の飽和に伴い, 一定値となって収束する. これらの検討の結果より,強度を抑 制したレーザ光を走査して繰返し照射することは,"剣先バイ トによる形削り"に相当した加工を可能にし,「レーザ光の工 具形状を定められる」ことを明らかにしている. すなわち,加 工幅がスポット径よりも小さな範囲に留まる微細除去加工に おいては,レーザ加工といえども,一般的な切削加工と同様 に形状創成原理が成り立つと言える.

そこで、レーザ光による"相当工具形状"の同定法を具体 的に検討する. "相当工具形状"は、レーザ照射条件によっ て定まる"加工幅"と工作物材質(とレーザ光源)によって定ま る"溝傾斜角"の二つに基づいて決定できる. "溝傾斜角"に ついては 2.で既に言及しているので、ここでは、"加工幅(記 号をwとする)"の定め方を論述する.

パルスレーザ光の照射条件は,記号群 {平均出力 Pa,パルス繰返し数 f,パルス幅 τ,スポット直径 d}で表すことができる.ここでレーザ光の強度分布は,本研究と合うように,ガウス分布に従うものとする.また,スポット直径は,"1/e<sup>2</sup> 直径"すなわち軸対称のガウス分布に従って照射強度がピーク値の1/e<sup>2</sup>まで減衰する円周の直径とする.ガウス分布の場合,この直径は,いわゆる半値幅(FWHM)の約1.7倍となる.

強度分布がガウス分布に従うことから, 直径 w に相当する 位置でのレーザ光の局所的パワー密度 P(w)は, 式(1)で表さ れる.

$$P(w) = \frac{8P_a}{\pi \tau d^2 f} exp\left(-2\frac{w^2}{d^2}\right) \qquad (1)$$

前述の図 4 に示すように、この微細 V 溝加工における加 工幅 w は、その位置での照射強度が材質によって決まる加 工閾値 P<sub>th</sub>と一致することにより定まる. すなわち P<sub>th</sub>=P(w)で



図7 平坦底の溝加工の試み

あり、これを前述の式(1)に代入することにより、wは、レーザ 照射パラメータ{ $P_a$ , f,  $\tau$ , d}により、式(2)により定めることが できることになる.

$$w = d^2 \sqrt{2ln\left(\frac{8P_a}{\pi\tau d^2 f P_{th}}\right)}$$
(2)

最後に、レーザ光に対して工作物を 2 次元的に走査する ことによる平削りを試みた.レーザ光がオーバラップ率 50%で 照射されるように、工作物を一つの参照ラインに沿って往復 走査し、その後、加工幅の 50%に相当する幅 15 µm で直 交方向に送り、隣接した参照ラインに沿って工作物を往復操 作することを繰り返して、3 ライン分の幅に 2 次元的に走査し た.

図 7 は、レーザ光の照射による平削りを行った結果を示し ている. 同図(a)のシミュレーション結果が示すように、この加 工は、底面の粗さを小さな凹凸に抑えた平面になる幅広の 溝を形成できる. 同図(b)に示すように、上述のレーザ平削り プロセスは、確かに底面の凹凸を抑制した平底の溝を加工 できる. 実験により得た溝の底面の粗さは、シミュレーション 結果より少し複雑になっており、結果的に粗さが抑制されて いる. この結果は、強度を十分に抑えれば、照射レーザ光の 相当工具形状が予測可能になり、その結果、形状創成原理 に基づいたレーザ除去加工が可能になることを、示している.

一方、レーザ光の照射強度の抑制は、加工能率を低下させる.この課題を解決するためには、精密機械加工を模範とするべきであろう.すなわち、機械加工において能率向上を図る場合、単純に主軸やテーブルの駆動モータを強力にするだけに留まらず、むしろ構成要素の改善や複合化などの機械構造設計の改善を図るものである.したがって、レーザ加工システムも、同様に、工作機械におけるモータに対応する

レーザ発振器を強力にするだけではなく、出力レーザ光の伝送、光学特性制御および集光特性などの加工光学系の構成 と設計を改善することに注目するべきである。今日のレーザ 加工の研究においては、加工条件の決定が一大課題となる ことが多いが、今後は、多様性と高機能化を指向した加工光 学系の設計技術の向上が重要な技術課題となっていくであ ろう.

### 4.結言

本論文では,形状創成原理に基づくレーザ微細加工シス テムについて,その基礎的検討を行い,シミュレーション方法 を確立した.以下に得られた結果をまとめる:

- (1) 強度を加工閾値の3倍以下に抑えた照射によるレーザ 除去加工においては、切削における剣先バイトと同様な 工具形状を定めることができる.
- (2) 加工溝形状は、入射角に依存する吸収特性と除去加工 閾値を考慮することにより、シミュレートできる.
- (3) 形状創成原理と等価工具形状に基づいて、平らな底面 を有する微細溝を実現するパルスレーザ照射条件を定 めることができる.このことは、レーザ除去加工を形状創 成原理に基づいて実現できることを示している.

#### 謝 辞

本研究は、公益財団法人 天田財団による平成 27 年度一 般研究開発助成により実施された.同財団の科学技術の発 展振興に寄与する理念に賛同し、深く感謝申し上げる.

#### 参考文献

- [1] S. A. Tajalli, M. R. Movahhedy, J. Akbari: Investigation of the Effects of Process Damping on Chatter Instability in Micro End Milling, Procedia CIRP, Volume 1 (2012) pp.156-161.
- [2] X.Lai, H.Li, C.Li, Z.Lin and N.Jun: Modelling and analysis of micro scale milling considering size effect, micro cutter edge radius and minimum chip thickness, International Journal of Machine Tools and Manufacture, 48, 1 (2008) pp.1-14.
- [3] S. Filiz and O. B. Ozdoganlar: A three-dimensional model for the dynamics of micro-endmills including bending, torsional and axial vibrations, Precision Engineering, 35, 1 (2011) pp.24-37.
- [4] V. Lendraitis, M. Brikas, V. Snitka, V. Mizariene and G. Raciukaitis: Fabrication of actuator for nanopositioning using laser micro-machining, Microelectronic Engineering, 83, 4–9 (2006) pp.1212-1215.
- [5] H. Sakamoto, K. Morioka and S. Shimizu: Determination method of removal threshold in laser ablation considering laser intensity distribution, Proc. of 4th Int. Conf. on Leading Edge Manufacturing in 21st Century (2007) pp.857-860.
- [6] H. Sakamoto and K. Morioka: Practical Definition Method of Laser Ablation Threshold in Nano-second Order Pulse Duration Considering Intensity Distribution at Focal Point, J. of Micro/Nano Eng., VOI.8, No.1 (2013) pp. 45-50