# 粉末焼結法による積層造形品へのレーザ表面改質技術の探索

(地独)東京都立産業技術研究センター 事業化支援本部技術開発支援部

副主任研究員 山内 友貴

(平成 26 年度奨励研究助成 AF-2014224)

キーワード:付加製造、レーザ焼結、レーザ研磨

#### 1. 研究の目的と背景

近年, 積層造形装置は3Dプリンタと呼ばれ, 様々な業界・業 種で急速な普及・利用が始まっている. ASTM International にお いては、この加工法をAM(Additive Manufacturing)として規格 化した. AM 技術のなかでもレーザ焼結は、射出成形品に近い強 度, 靱性, 耐久性を持った部品を製作することができる. さら にワークスペース内にデータを3次元的、多段的に配置できる ため、少量であれば金型よりも安く、早く生産することができ る. しかし AM 技術の現状の活用方法は、機能・意匠モデル等、 試作までである. これは、部品表面の粗さが問題となるためで ある.この粗さは、積層段差や粉末材料の使用によって発生し、 外観劣化や、摺動性悪化、強度低下といった点で製品として適 していない. この粗さを処理するには後加工が必要であり、課 題となっている. 現在ではサンドペーパーを用いた手作業で研 磨処理しており、生産効率が極めて悪い<sup>1)</sup>. また処理の具合が毎 回異なるため、厳密に言えば同一のものを生産できないといっ た欠点もある. 表面処理技術は従来,研削や研磨,切削加工が 用いられ, 一部自動化されている. しかし AM 技術に対して従 来方法では、工具形状の関係などから、エッジや自由形状を処 理できない場合が多い. すなわち, 第三の加工法とも呼ばれる 画期的な AM 技術ではあるが、表面処理技術の未確立が、製品 製造にあたっての大きな障害となっている.

一方, AM 技術の表面処理法として, レーザによる表面改質が 報告されており興味深い<sup>2)3</sup>. レーザは工具形状等を考慮する必 要がなく,表面のみを処理できるため,形状自由度の高い部品 の作製を得意とする AM 技術に対して有効であると考えられる. しかしながら非接触加工であるゆえに,部材ごとに改質条件の 探索が必要であるが,過去の報告は金属を対象としており,樹 脂に対する検討はほとんど行われていない.本研究では, AM 技 術のメリットをさらに生かし,製品製造を促進させることを目 的として,レーザによる樹脂 AM 品に対する表面平滑化を提案 した.まず材料の加工特性を把握するための実験を行い,探索 した条件で平滑化を実施したので報告する.

#### 2. 加工特性の把握

2.1 単線加工による実験方法

実際にレーザを照射して平滑化する場合は、単線加工を繰り

返し行うラスタ走査により面の加工をするが、その単線の幅や 深さが重要な要素である.本項では、樹脂AM試料への加工特性 を把握するため、レーザを走査し加工部の観察を行った.加工 する単線は、より広い幅で、ごく表層のみが溶融する条件が理 想である. この条件を探索するため、本研究ではレーザの焦点 をデフォーカスすることを試みた. 加工には、ポリアミドへの 吸収率が高い CO2 レーザ(トロテック社製 Speedy 400 flexx)を用 いた. 加工条件を表1に示す. 焦点距離の異なる2種類のレン ズを使用し、それぞれレーザ出力、デフォーカス距離を変化さ せて実験を行った. デフォーカス時のビーム直径は、まず(1)式 で焦点におけるビーム直径 q(0)を求め、 Zmm デフォーカスさせ た場合のビーム直径 φ(z)を(2)式4より算出した. このときλはレ ーザ波長で10.6μm, fは焦点距離, M<sup>2</sup>=1.2, Dを集光前の直径 とした. 焦点におけるビーム直径は,条件①で約250µm, ②で 約660µm である. デフォーカス距離を調整し、加工部の焦点直 径をおよそ1000µm, 2000µm, 4000µm とした.

$$\varphi_{(0)} = \frac{4\lambda f M^2}{\pi D} \tag{1}$$

 $\varphi_{(z)} = Z \cdot \frac{8\lambda}{\pi(\varphi_{(0)})^2} \tag{2}$ 

条件	①-1	2-1	
レンズ焦点距離 [mm]	38.1	101.6	
走査速度 [mm/s]	8.87	8.87	
デフォーカス距離 (Z) [mm]	0.0, 1.9, 4.8, 9.5	0.0, 14.2, 35.6, 71.2	
レーザ出力 [W]	10, 30, 50, 70, 90		
1インチあたりの パルス数	1000		

表1 実験条件

試料は、平均粒径 50µm の PA11 粉末(アスペクト社製
Aspex-FPA)を、造形機(アスペクト社製 RaFaEl-300F)でレーザ焼
結した. 試料は 70mm×30mm×2mm として、積層方向に厚さ
(2mm)方向を配置した.加工する面は 70mm×30mm の面とした.
加工後の評価は、肉眼での目視と SEM(日立ハイテクノロジー

ズ社製 TM3030Plus)によって溶融状態を確認した.また、マイク ロスコープ(HIROX 社製 KH-8700)を用い、加工部の幅や深さに ついて計測した.

#### 2.2 実験結果および考察

条件①-1, レーザ出力 P=50W において, デフォーカス距離Z による加工部の変化について観察した SEM 写真を図1に示す. 画像中央に見える横線が加工部であり,溶融することで粉末同 士が溶着していることがわかる. デフォーカスすると溶融した 幅が大きくなっていくが, Z=9.5mm では溶融の幅が増加しなか った. ビーム径が広がることでレーザのエネルギ密度が低下す るため,溶融の閾値を越える部分が増加しなかったと考えられ る. 一方,加工部を肉眼で確認すると Z=9.5mm が最も幅が大き い. これは,まずレーザ照射で微小な形状変化が生じ,光の反 射率や方向が変化する. それらが規則的な直線上に集合してい ることにより,肉眼で目視できたと考えられる.

条件①-1, Z=9.5mmにおいて、レーザ出力Pと加工部の変化 について観察した SEM 写真を図2に示す. P=10W の条件は SEM, 肉眼ともに加工部が確認できなかった. P=30W は図3 に示すとおり、肉眼では加工部が確認できるが、SEM ではレー ザ照射部と未照射部の境界の判別が困難であった. 前述のとお り溶融する閾値は超えていないが、微小な形状変化は起きてい ると考えられる. P=90W では加工部に数 µm~数+µm 程度の ホールが確認された. これは粉末の溶融時、流動して粉末同士 の隙間を埋めるが、流動しきらないことで生じたと考えられる. 条件①-1 と②-1 を比較する. 理論上同じレーザスポット直径で ある P=90W, Z=4.8mm(条件①-1), 35.6mm(条件②-1)について 比較する. 図4のように SEM 写真で比較すると加工幅に大きな 差異はみられないが、条件①-1 の方がより溶融しているように 見える.

加工が確認できた条件について、加工部の幅と深さを測定した. 横軸をレーザ出力として、図5のa)に深さ、b)に幅の結果を示す. 全体の傾向としては、レーザ出力が高いほど幅よりも深さが増加し、デフォーカスするほど幅が広くなり、深さが浅くなる結果となった. P=10W ではどの条件においても加工部と未加工部の境界について判別できず、幅、深さともに測定することができなかった.条件2-1は、デフォーカスすると図3のP=30W の条件に見られるような加工となり、肉眼で加工部の幅が広がっていることは観察できるが、マイクロスコープで境界を特定することは困難である結果が多かった.

加工部のビーム直径と加工形状について考察する. 焦点での加 工の場合,理論値に近い加工幅となっており,出力を増加して も加工幅があまり増えず,深さが増す傾向である. 対してデフ オーカスさせて加工した結果は,レーザ出力に応じて加工幅が 増す傾向となった.デフォーカスすることによってビーム径が 最大4000µm まで広がるため,レーザ出力が高くなることで溶融 する部分が広がったと考えられる.

以上の結果から、平滑化に有用と考えられる条件は、条件①-1 でZ=4.8mmと、条件②-1でZ=35.6mmであった. どちらの条 件も幅が広く、深さが浅い加工部が得られ、かつ溶融が確認で きた条件である.





図2 条件①-1 デフォーカス距離Z=9.5mm による加工部



図3 条件①-1 デフォーカス距離 Z=4.8mm による加工部







## 3. ラスタ加工による面の平滑化

#### 3.1 平滑化の方法

面の平滑化は、ラスタ走査によって行った.加工面積を5mm ×5mm とし、表2に示す条件で加工した. 試料は、前章と同条 件で造形した. 70mm×30mm×2mm の板形状について, 造形時 にモデルデータの角度を変えて配置した.この際、試料の加工 部分は,70mm×30mmの面として統一した. 平面方向をxy,積 層方向をz,回転角度をそれぞれ $\alpha$ ,  $\beta$ ,  $\gamma$  として, モデルを図 6,表3に示す配置で造形した. xy 平面に試料が水平になるよ う配置した試料をa,加工面をxy平面と垂直に配置した試料をb, v軸を基準に45°に回転させた試料をc,x軸とy軸両方に15° 回転させた試料をdとした. これは実際のAM 造形品が複雑な 形状をしており, AM 造形品の面が意図せずに様々な方向に配置 されるためである. 配置方向 c, d の条件は設計上の端部の角度 が、水平方向に対して浅くなるため、加工面に図7に示すよう な積層段差が大きくなる.表面粗さの測定には、レーザ顕微鏡(オ リンパス社製 LEXT-OLS4000)を用いた. 造形後の試料は JIS B 0601 に準拠して算術平均粗さ Ra を測定した. なおレーザ加工部 の表面粗さについては、加工部中央とその両端部分について、 走査方向に対して垂直方向に3回ずつ計9回測定し、平均値を 算出した.

条件	①-2	2-2						
レンズ焦点距離 [mm]	38.1	101.6						
走査速度 [mm/s]	8.87	8.87						
デフォーカス距離 (Z) [mm]	4.8	35.6						
走査線の間隔 [µm]	50, 101, 203							
レーザ出力 [W]	30, 50, 70, 90							
1インチあたりのパルス数	1000							

表2 ラスタ加工条件



図6 平滑化の対象となる試料の配置方向 表3 各試料の配置角度





#### 3.2 実験結果および考察

表4に試料の配置方向と積層段差間の距離とを併せて示す. 造形後の表面粗さは、Ra 30µm 前後となっていた. 傾斜させた条 件は、積層段差によって Ra が粗い状態となっていることがわか る.加工後の表面写真を図8に示す.画像中央部の点線で囲ま れた領域が加工エリアである. エネルギ供給量を増やす, すな わちレーザ出力を大きくする、もしくは走査線間隔Sを小さく すると、加工部の光沢が増えていく傾向となった. これは粉末 や積層段差等の凹凸が平滑化されたことで、自然光などの反射 が強くなったためであると考えられる. さらにエネルギを増大 していくと、溶融した樹脂が加工部境界を越えて流れ出てしま う結果となった.とくにS=50µmでは、樹脂の流出が顕著とな った. 溶融した樹脂が流れ出た条件では、加工部が半球面のよ うな凹形状となっており、加工前の形状を保つことができなか った.この理由として、溶融量が増え流動性が高くなった状態 に、レーザが何度も繰り返し照射されることで、少しずつ加工 部の外へ樹脂が流出していったと考えられる.

加工条件と表面粗さの結果について図9に示す.なおS= 50µm, P=90Wの条件は、加工部の傾斜により粗さを測定する ことができなかったため記載していない.加工部境界から溶融 した樹脂がはみ出さず、かつ最も粗さが低減した結果は、条件 ①-2を用い、レーザ出力P=50W、走査線間隔S=101µmでRa 0.4µm 程度となった. 全体の傾向として、レーザ出力が増えるに したがって粗さが低減し、さらにレーザ出力が高くなると逆に 粗くなった. 走査線間隔Sにおいても同様の傾向で、S=101µm までは粗さが改善するが、さらに密なS=50µmでは粗さが悪化 した. 今回実験した配置角度では、到達する粗さは Ra 約0.4µm 前後と同程度となったが、最も粗さが低減した際のレーザ出力 に違いが生じた. a, bの試料ではP=50W で最も粗さが低減し たが,配置方向 c の試料では、P=70W,配置方向 d の試料では P=90Wの条件が最も粗さが低くなった. 初期の粗さが粗い試料 の平滑化には、より高いエネルギが必要であると考えられる. 配置方向 c, d の試料には積層段差が大きく生じており、この段差 を埋めるためにより多い溶融量が必要になったと考えられる. 加工前後の寸法変化を確認するため、試料 a における加工部の深 さを測定した. 図10に結果を示す. 粗さが最も低減した加工. 部の深さは1000µm であった.加工前の Ra が 30µm 程度である ことを考えれば、大きい値である.これは平滑化によって部分 的に密度が向上したためだと考えられる. 言い換えれば、平滑 化する試料に1000µm 程度の余裕を持たすことで、設計値に近く なる.

表4 加工前の試料の表面粗さ

試料	積層段差の距離 μm				表面粗さ(Ra) µm				
a	-			23.57					
b	-				29.62				
с	100				32.44				
d	260			32.87					
レーザ出力 (W)		30	50		70	90			
走査線 の 間隔 (µm) 10mm		203				and a second	Rost State California		
		101							
		50							
a) 条件①-2									
レーザ出	出力	(W)	30	5	0	70	90		
走査線 の 間隔 (µm) <u>10mm</u>		203		( š.					
	ξ.	101							
	•	50	() #351.	1. 3,			(		

b) 条件2-2図8 加工部の写真





#### 4. 平滑化による強度向上

#### 4.1 試験片の作製と強度試験方法

試料表面を平滑化することで、破壊につながるクラックが発 生しにくくなると予想される. すなわち、平滑化と同時に造形 物の機械的性質向上が図れていると推測し、引張試験による確 認を行った. 樹脂の AM 造形品は、配置方向で強度や伸びの異 方性が出ることがわかっている<sup>9</sup>. そこで本章では、図6におけ る試料 a, b と同じ方向で短冊形状を造形し、側面を切削するこ とで図11に示す JIS K7139 短縮試験片を製作した. 作製した試 験片は、表5に示す条件を用い、表面と裏面を平滑化した. 引 張試験機(TENSILON RTF-1210)を用い、JIS K7161 に準拠した実 験を行った. クロスヘッドの引張速度は 2mm/s とした.

#### 4.2 実験結果および考察

引張試験の結果を図12に示す. 平滑化した配置方向がaの試 験片の引張強度は、予想と反して加工前よりも1割程度低下す る傾向となった.対して配置方向がbの試験片は、平滑化する ことで1割程度強度が向上した.レーザ加工によって材料が劣 化した可能性が考えられるが、配置方向がbの試験片は、積層 段差に生ずる応力集中が支配的であり、平滑化により緩和され ることで強度が向上したと考えられる.

一方で破断ひずみは、配置方向がa、bの試験片ともに平滑化 した試験片のほうが高い値を示した。表面での応力集中が起こ りにくいことによって、クラックが入りにくく伸びやすかった のではないかと推測される.配置方向がaとbの試験片の強度比 で比較すると、未加工の条件が54%であるのに対して、条件D で65%、条件Eで68%となった。この結果から積層方向による 機械的性質の異方性は、試料表面を平滑化することで改善した。 これは配置方向がbの試験片の強度が向上したことと、配置方 向がaの試験片の強度が低下した影響である。

弾性率は、引張強度と同様の傾向を示した.配置方向がaの試験片は、条件2-3 で顕著に低下していることが確認できる.配置方向がaの試料では、平滑化後に破断ひずみが伸びているにもかかわらず、強度同様に弾性率が低下している事から、加工部の樹脂が変質もしくは劣化した可能性が高い.本現象の解明は 今後の研究課題とする.



# 図11 試験片の寸法表5 平滑化の条件



#### 5. 結言

本研究では、樹脂粉末をレーザ焼結した試料に対して、表面 処理技術のひとつとしてレーザによる平滑化を提案し、実験に よって有効性を実証した.本研究の成果を以下に示す.

- 1)デフォーカスし、レーザ出力を調整することによって、1回の 単線走査による加工部の幅と深さを調整することができた.す なわち、1回で平滑化できる領域が広くなるだけでなく、試料 の寸法変化を小さくすることができた.
- 2)焦点距離 38.1mm のレンズで 4.8mm デフォーカスを行い、レ ーザ出力 50~70W, 走査間隔 101µm で加工することで Ra 0.4µm まで低減できた.
- 3)造形時の配置方向によって、試料の初期粗さ Ra で 5~10µm 程 度は異なっていたが、条件を調整することでどの試料も Ra 0.5µm 以下の表面を得られた.
- 4)平滑化後の試料の寸法は、1000µm 程度小さくなる. 設計時も しくは造形時にあらかじめ寸法を大きくしておくことで補正 できる.
- 5)表面を平滑化することによって、積層方向に長手を配置した試 験片の引張強度、破断ひずみ、弾性率が向上した.
- 6)水平方向に長手方向を配置した試験片については、平滑化する ことによって破断ひずみは増加したが、引張強度と弾性率は低 下した.
- 7)平滑化を行うことで、樹脂 AM 品で課題となっている積層方 向による強度の異方性を緩和することができた.

## 謝 辞

本研究は、公益財団法人天田財団 平成26年度奨励研究助成 を受けて実施しました.ここに感謝の意を示します.

#### 参考文献

1)中川威雄:積層造形法の応用分野,レーザー研究,24,4,(1996), 443

2) J.A. Ramos-Grez, D.L. Bourell : Reducing surface roughness of metallic freeform-fabricated parts using non-tactile finishing methods, International Journal of Materials and Product Technology, 21, (2004), 297

3) A. Lamikiz, J.A. Sa ´ nchez et al. : Laser polishing of parts built up by selective laser sintering, International Journal of Machine Tools & Manufacture, 47, (2007), 2040

4)杉岡幸次,中田芳樹他:最新レーザプロセシングの基礎と産業 応用,電気学会, (2007), 66

5) C. Majewski, N. Hopkinson : Effect of section thickness and build orientation on tensile properties and material characteristics of laser sintered nylon12 parts, Rapid Prototyping Journal, 17, (2011), 176