ファイバーレーザとホットワイヤ法を併用した

高品質・高能率溶接技術の開発

広島大学大学院 工学研究院 材料・生産加工部門 助教 門井浩太 (平成 21 年度一般研究開発助成 AF-2009210)

キーワード:ホットワイヤ・レーザ溶接, すみ肉溶接, 低変形

1. 緒言

造船や橋梁の建設において中厚板のすみ肉溶接が多く実施されている.これらの溶接には利便性や経済性を考慮し, CO2溶接が広く適用されている.近年では、溶接施工の高速化や高品質化のため、タンデムアーク溶接やフラックスコアードワイヤの適用なども進められている¹²⁾.しかしながら、高速化や高溶着量化のための溶接施工条件では、アンダーカットなどの溶接欠陥が発生しやすくなる.さらに、母材への投入熱量が増加するために、母材変形量の増大を招いてしまう.そのため、高速、高溶着量などの高能率化だけでなく、投入熱量や母材希釈の低減、スパッタ発生がないなどの高品質化も達成可能な溶接施工技術の開発が求められている.

レーザ溶接³⁴やレーザ・アークハイブリッド溶接⁵⁷は、高速 化と低入熱施工が可能な溶接技術である.しかし、レーザ溶接 をすみ肉溶接に適用し、深い溶込みを得るためには、高出力レ ーザ必要となる.さらに、余盛部形成のためには、高精度な位 置制御下での溶加材の添加が必要となり、レーザで溶加材と母 材の溶融しなければならず、詳細な溶融制御は困難となる.一 方、レーザ・アークハイブリッド溶接は、レーザで深い溶込みを 得、そこにアーク溶接によって余盛が形成されるため、CO₂溶接 やレーザ溶接に比べてすみ肉溶接に適している.しかしながら、 本施工法は、アークとレーザとの複合プロセスであるため現象 が複雑や、高溶着化を行うと欠陥形成やスパッタの発生などは 避けられない.

本研究では、ホットワイヤ法とレーザ溶接を組み合わせたホ ットワイヤ・レーザ溶接を適用し、高品質(低入熱、低変形など) かつ高能率(高溶着量、高速など)なすみ肉溶接技術の開発を 行った.ホットワイヤ法は、通電加熱によって溶加材である添加 ワイヤの溶融の制御が可能となる⁸¹⁰.したがって、添加ワイヤ の溶融は印加電流によって、母材の溶融はレーザによって溶融 させることでそれぞれの溶融を独立制御でき、母材溶融の低減、 高溶着量化を達成できる.本報告では、溶接現象に及ぼす溶 接条件の影響を検討した.高速ビデオカメラを用いたその場観 察を実施することで、溶接現象を詳細に評価し、本溶接法における 溶接現象の解明や最適溶接条件の導出を行った.

2. 実験方法

母材には板厚9mmのSS400を,添加ワイヤにはφ1.4mmのYGW11を用いた. 化学組成をTable1に示す.

熱源のレーザには、定格出力3kWのファイベーレーザと 6kWの半導体レーザを用いた.ファイバーレーザは溶接現 象や再適用説条件の導出に用い、出力を3kW一定として用 いた.一方、半導体レーザは高速化の検討に用いた.

溶接条件を Table 2 に示す.レーザおよびワイヤ挿入の条件をそれぞれ変化させて実験を行った.レーザスポット径は 焦点外し距離を設けることで制御した.Fig.1 に実験外様子 を示す.レーザ反射光のレーザヘッドへの侵入を抑制するた め、レーザヘッドは溶接方向に 5°傾けた.また、レーザヘ ッドおよび添加ワイヤは、溶接線垂直方向に 45°傾けた.添 加ワイヤは、溶接後方より挿入し、レーザスポット中心から ワイヤ中心までの距離をワイヤ挿入位置とした.ワイヤ挿入 角度は、母材表面から溶接方向への傾け角とした.

溶接中の母材やワイヤの溶融現象,溶融池の動きを詳細に 検討するため,高速度ビデオカメラによるその場観察を行っ た. Table 3 に撮影条件を示す.カメラ A は溶融池の動きや 母材の溶融などの前方の撮影に用いた.980 nm の照明用レー

Table 1 Chemical compositions of used materials. (mass%)

		С	Si	Mn	Р	S	Cu	AI	Ti+Zr
	Base material	<0.16	<0.17	<0.73	<0.016	<0.006	-	-	-
	Wire	0.04	0.68	1.55	0.014	0.013	0.03	<0.01	0.23

Tuble 2 Welding condi	veraning contantions.				
Welding speed, m/min	0.3 – 2.0				
Laser type	Fiber, LD				
Laser power, kW	3.0 - 5.8				
Spot size, mm	3.0 - 7.5				
Wire feeding position, mm	0-3.0				
Wire current, A	100 – 292				
Wire feeding speed, m/min	1.6 – 12.0				
Wire feeding angle, deg	55 - 75				

Table 2 Welding conditions.

Table 3 Conditions of in-situ observation.

Camera type	А	В	
Frame rate, fps	250	125	
Shutter speed, s	1/1000	1/250	
Diaphragm	16	22	
Transmitted wave length of filter, nm	980±5	950±10	
Lighting laser, nm	980	-	



b) Welding directionFig. 1 Schematic illustrations of experimental setup.

ザを用い、単焦点マクロレンズの先端に980±5 nm のバンド パスフィルターを設置することでレーザ光を避けた波長帯 での撮影を行った.カメラBは添加ワイヤの溶融を確認する ため、後方からの観察に用い、照明は用いず、単焦点マクロ レンズの先端に950±5 nm のバンドパスフィルターを設置し て撮影を行った.得られた継手を切断し、断面組織観察、の ど厚および脚長の測定を行った.また、継手の引張試験を行 い機械的特性の評価を行った.

3. 実験結果

3.1 添加ワイヤの溶融とワイヤ条件の関係

はじめに、ワイヤの溶融現象および安定したワイヤ溶融の ための適正条件導出のため、添加ワイヤ溶融に対するワイヤ 条件 (ワイヤ電流,挿入位置,挿入角度)の影響を検討した.

Fig. 2 にワイヤ電流を変化させて溶接した際の高速ビデオ カメラ像を示す.ワイヤ電流110Aでは、安定したワイヤの 溶融が確認できる.一方、100Aではワイヤの加熱が不十分 となり、溶融池底部の固体部(母材)に接触している様子が わかる.また、120Aでは、過剰な加熱により、ワイヤの溶 断が確認できる.

続いてワイヤ挿入位置を変化させた際の高速ビデオカメラ 像を Fig. 3 に示す. ワイヤ挿入位置 2 mm の場合, ワイヤが 安定的に溶融する様子が確認できる. 一方, レーザスポット 中心にワイヤを挿入した場合では, レーザ光が添加ワイヤに 直接照射によってワイヤが溶断することがわかる. なお, 3 mm 以上の挿入位置では, 溶融池の大きさが 3 mm 以下であ ったため, 安定した挿入ができなかった.



Spot diameter: 7.5 mm, Wire feeding position: 2mm, Wire feeding speed: 1.8 m/min, Wire feeding angle: 55° Fig. 2 High speed camera images on each wire current.



Spot diameter: 7.5 mm, Wire current: 110 A, Wire feeding speed: 1.8 m/min, Wire feeding angle: 55° a) 0 mm b) 2 mm Fig. 3 Effect of wire feeding position on welding.



Fig. 4 Leg length change with spot diameter of laser.

ワイヤ挿入角度を変化させたところ、55 および 75°の挿入 角度では、安定したワイヤの送給および溶融が確認された. しかし、35°では、溶融池後端部の凝固後の固相に接触しや すくなり、粗いビード外観を呈していた.

以上より,安定したワイヤの送給および溶融を達成するに は、レーザ,添加ワイヤ,溶融池の大きさや位置を考慮した 上で適正溶接条件を決定する必要があることがわかる.

3.2 溶接現象およびビード形成現象に及ぼす溶接条件 の影響

Fig. 4 にレーザスポット径と脚長の関係を示す. なお, レ ーザにはファイバレーザを用い,出力は3kW,溶接速度は 0.3 m/min 一定とした. 図中の破線は,スポット径より算出し たレーザの照射領域を示している. 添加ワイヤの有無にかか わらず,スポット径の増大とともに脚長は増大することがわ かる. また,いずれの脚長においてもワイヤを添加した方が 大きな脚長を示し,レーザ照射域よりも大きな値となる. こ



Spot size: 6.0mm, Wire current : 114A, Wire feeding angle: 55 ° Wire feeding position: 1.5mm, Wire feeding speed : 2.2m/min, Fig. 5 High resolution high speed camera image.



Wire feeding angle: 55 °, Wire feeding position: 1.5 mm, Wire current : 84-122 A, Wire feeding speed: 1.1-2.4 m/min Fig. 6 Cross sections of weld bead on each spot diameter.



Fig. 7 Relationship between leg length and wire feeding speed.



Spot diameter: 7.5 mm, Wire feeding position: 1.5 mm Wire current: 0-149 A Wire feeding angle: 55 ° Fig. 8 Cross sections of weld bead on each wire feeding speed.

のワイヤ添加による脚長の増大を検討するため、レーザスポット径6mmでの高速ビデオカメラ像をFig.5に示す. 図中

の破線はレーザ照射領域を示している.溶融池の外端は他の 部分に比べて明るくなっている.溶融金属のレーザ光の反射 率は高いため、レーザ光は、溶融池表面で反射しやすい.し たがって、溶融池表面(特に溶融池外端)で反射してレーザ 光が、主として母材を溶融するため、脚長が増大すると考え られる.

Fig.6にFig.4で示した条件におけるビード断面を示す.3 mmのスポット径では、他の条件に比べて溶込み深さが深くなっている.これは、同一のレーザ出力であるため、スポット径が小さいことでエネルギー密度が上昇したためと考えられる.レーザスポット径4.5 mmでは、母材の溶融量(希釈率)が非常に小さいことがわかる.さらに、オーバラップやアンダーカットなどの溶接欠陥は観察されなかった.しかし、スポット径が6.0や7.5 mmでは、単位面積辺りの投入熱量が減少するため、ルート部において融合不良が発生することがわかる.

Fig. 7 にワイヤ送給速度と脚長の関係を示す. 脚長はワイ ヤ送給速度の増大とともに増大し, 3 m/min を越えるとおお よそ一定の値となることがわかる. その一定値はおおよそ 4 mm を示し、レーザの反射光によって母材を溶融するため、 ワイヤを送給していない条件に比べて大きな値を示す. しか し、Fig. 8 に示す様に、ビード断面は、送給速度の増大とと もに三角形から扇型へと遷移し、ルート部の融合不良部が増 大することがわかる. これは、ワイヤ送給速度が増大に伴い 溶融池の体積が増大し、溶融池の形状変化による反射状態の 変化や投入熱量に不足によるためと考えられる. したがって、 単にワイヤ送給速度を変化させるのみでは、レーザの反射光 を利用した脚長の増加に限界があると考えられる. したがっ て、溶接現象の制御には、各因子の相互作用を考慮した上で の適切な選択が求められる.

最適な条件下で得られた溶接継手では、母材希釈率:数%、 粗粒域での平均粒径:60 µm、熱影響部幅:1 mm を示し、引 張強度も設計強度を十分に超えた値を示していた。

以上の結果より、本プロセスは溶接現象に影響を及ぼす 様々な因子があり、因子の最適化によって安定したワイヤや 母材の溶融現象を得ることができ、低入熱、低希釈かつ高能 率な溶接継手を得ることが可能となる.

3.3 高出力レーザを用いた高速化の検討

Fig. 9 に半導体レーザを用いて、種々のレーザ出力および 溶接速度で得られたビード断面を示す.3 kW の場合、0.6 m/min の溶接速度で安定したビードが得られている.安定し たビードの得られる最大の溶接速度はレーザ出力の増大と ともに増大し、4.0 kW では1.0 m/min、5.8 kW では2.0 m/min であることがわかる.さらに、最大溶接速度が増大しても、 母材の希釈率や脚長などの溶接ビードの特性に大きな違い はない.レーザ出力5.8 kW、溶接速度2.0 m/min で得られた 溶接ビードは、脚長:4 mm 母材希釈率:1%、粗粒域での平 均粒径:60 µm、熱影響部幅:1 mm を示している.したがっ て、レーザ出力の増大させることで、溶接継手品質(低希釈、



Fig. 9 Cross sections of bead welded on each wire welding speed and laser power using laser diode.



Fig. 10 Angular distortion on each welding process.

低入熱,高能率)を維持したままでの高速化が可能となる.

3.4 角変形量の測定

Fig. 10 に核溶接法における角変形量を示す¹¹⁾. ホットワイ ヤ・レーザ溶接での片面溶接における角変形量は、レーザ溶 接およびレーザ・アークハイブリッド溶接と同等の値を示す. また,ホットワイヤ・レーザ溶接での両面溶接では、レーザ・ アークハイブリッド溶接とおおよそ同一の値を示すのに対 し、一般的な GMA での変形量に比べて著しく小さくなって いることがわかる. ホットワイヤ・レーザ溶接法で得られる 溶接ビード形状(脚長など)は、GMA 溶接とほぼ同一の値 が得られるにもかかわらず、角変形量は小さい. 一方、レー ザやレーザ・アークハイブリット溶接での角変形量はほぼ同 一の値であるのに対し、得られる溶接ビードはホットワイ ヤ・レーザ溶接法に比べて小さくなる.したがって、ホット ワイヤ・レーザ溶接は、角変形量が小さくかつ高溶着量、母 材低希釈など優れた特性を有する溶接技術であると考えら れる.

4. まとめ

高品質かつ高能率なすみ肉溶接技術の開発を目的とし、ホ ットワイヤ法とレーザ溶接の併用によるホットワイヤ・レー ザ溶接法の適用を検討した.高速度ビデオカメラを用いたそ の場観察を実施し、溶接現象の詳細な検討および適正溶接条 件の導出を行った.得られた結言を以下に示す.

- ●レーザ光は母材表面に直接照射されず、溶融池表面で 反射したレーザ光が溶融池近傍の母材を僅かに溶融し、 レーザ照射範囲よりも大きな脚長を有する母材希釈の 極めて少ない継手が得られる.
- ホットワイヤは、溶接方向後方から、レーザの直接照 射による溶断が発生しない溶融池後端部へ、適正なワ イヤ電流による加熱を行うことで、安定して供給でき る.
- レーザ出力:5.8 kW,溶接速度:2.0 m/min において, 脚長:4.4 mm,希釈率:1%,HAZ 幅:0.45 mm,融合部の粒径:66µmの継手が得られた.また,溶接継手部の引張強度は設計基準強度を十分に満足していた.
- ホットワイヤ・レーザ法により、GMA 溶接等に要求されるすみ肉部形状を維持しつつ、レーザ単独溶接やレーザ・アークハイブリット溶接と同等の低変形を実現できる。

参考文献

1) 上山:溶接学会誌, 78 (2009), 693-708

- 2) 長岡,橋本,横田,岸本:神戸製鋼技報,54 (2009), 20-24
- S. Katayama, Y. Kawahito, M. Mizutani: Physics Procedia, 5 (2010), 9-17
- X. Zhang, E. Ashida, S. Katayama and M. Mizutani: Quarterly J. Japan Welding Soc., 27 (2009), 64s-68s
- 5) U. Dilthey, A. Wieschemann: IIW Doc., XII-1565-99 (1999)
- 6) 牧野, 椎原, 浅井: 溶接学会誌, 70 (2001), 400-404
- F. Vollertsen, S. Grünenwald, M. Rethemeier, A. Gumenyuk, U. Reisgen ans S. Olschock: Welding in the World, 54 (2010), R62-70
- 8) 堀, 渡辺, 明賀, 草野: 溶接学会論文集, 21 (2003), 362-373
- M. Yamamoto, K. Shinozaki, T. Myoga, T. Kanazawa and H. Arashin: IIW Doc. XII-1927-07 (2007)
- M. Yamamoto, K. Shinozaki, K. Mitsuhata, T. Nagashima, T. Kanazawa and H. Arashin: Welding in the world, 55 (2011)
- 11) 猪瀬:第 74 回レーザ加工学会講演論文集, (2010), 131-136