Review



M. Kohzu

高速回転偏心ねじり押出し法の開発

高津 正秀*

1. はじめに

金属材料の結晶粒(あるいは組織)微細化は室温強度・靭 性の向上と高温での加工性向上に有効であり、近年、動的再 結晶を利用した強加工プロセスが種々提案されている^{1)~4}. しかし、従来の微細化プロセスは、微細化しやすい特定材料 で工業化されている一部のプロセスを除き、概して、工数、 時間,量(サイズ)、歩留り、加工設備などの点で非効率・ 高コストであり、均一微細化が難しい、脆性材料への適用が 難しいなどの問題点もある.

ダイスまたはコンテナの回転により材料をねじりながら押 し出すねじり押出し法^{5,6} は、単一連続工程で効率よく巨大 ひずみを導入でき、ねじり変形では難しい中心部の微細化も できる.また、マグネシウム合金のような脆性的な材料にも 適用でき、微細化により良好な熱間あるいは温間加工性を付 与できる.筆者は、この加工法に摩擦撹拌現象を応用し、ビ レット - ダイス間の円周方向の空すべりを許容した高速回転 ねじり押出し法を考案した^{n~13}.この方法では、材料によっ ては加熱装置なしで摩擦発熱だけで押出すことができ、また、 小さな減面率でも十分な微細化が可能である.ここでは、自 動車の軽量化(CO₂削減)に有効で、通常速度での熱間/温 間鍛造に結晶粒微細化が不可欠なマグネシウム合金を対象と し、微細粒大型鍛造素材の効率的な創製プロセスとしての本 加工法の可能性を追求する.

2. 実験方法

2.1 高速回転偏心ねじり押出し装置の概要

図1に示す高速回転ねじり押出し装置ⁿは,50t油圧万能 試験機のテーブル上に設置され,ビレットをコンテナ,押し 棒とともに高速回転(≦450rpm)させながら静止したダイ スを通して押し出す。図2に示すダイス穴形状は,AZ系マ グネシウム合金において安定した押出し成形と組織制御(特



*大阪府立大学大学院工学研究科 マテリアル工学分野・講師

に中心部の微細化)が可能な形状であり⁷,その決定プロセスについては後で詳述する.

本装置は摩擦撹拌による摩擦熱と加工発熱を利用するもの だが、補助的にダイスも加熱できる.試料が強加工を受け るダイスアプローチ部の表面温度は、ダイス表面から1mm, 2mm、3mmの各位置まで挿入した熱電対での測定値より推 定した.加工の開始は、図1の状態からコンテナを回転させ、 所定の速度 f₀ に達した後に上部スラストベアリングを介し て押し棒を押し込む。このとき、静止していた押し棒が速や かにコンテナの回転速度に達することから、コンテナ内のビ レットも同じ速度 f₀ で回転していることが分かる.この f₀ とビデオ画像より求めたダイス出ロ側の回転速度 f₁の差が 試料のねじれ速度になる.ねじり押出しは、一般的な特性と して小さな減面率での大きな塑性ひずみの導入および押出し 圧の大幅な低減が可能なことから、大型微細粒素材の効率的 な製造プロセスとして期待できる.



図2 ダイス穴の軸を偏心させた偏心ダイス

2.2 供試材およびねじり押出し条件

供試材として, AZ31 および AZ80 の押出し材 φ 16mm を 用い, φ 8 × 25 mm (片側 C1.5 mm 面取り)に切削してビレッ トとした. 化学組成を表1に, ミクロ組織を図3に示す. 高速回転偏心ねじり押出しは, 非加熱で減面率57%, ダ イス穴偏心率10% のダイス(図2)を用い, コンテナ回転

表1 供試材の化学組成

							(Mass%)	
	Al	Zn	Mn	Fe	Si	Cu	Ni	Mg
AZ31	3.2	0.78	0.33	0.002	0.009	0.001	0.001	Bal.
AZ80	8.2	0.47	0.16	0.004	0.014	0.002	0.002	Bal.



図3 AZ31 (左), AZ80 (右) 供試材のミクロ組織

速度 $f_0 = 150, 300, 450$ rpm, 押込み速度 v = 0.06, 0.12, 0.18 mm s⁻¹ の各 3 通りで行った.加工中,押込み圧,ダイス表面 温度および上記ねじれ速度の経時変化を測定した.

2.3 鍛造性の評価

材料の鍛造性は、図4に示す両端固定圧縮試験での割れ発 生限界(温度,圧縮率)で評価した.試験速度は、メカニカ ルプレスでも実現可能な実用速度を想定し、初期ひずみ速度 1×10⁰s⁻¹とした.圧縮率は、上下の型の最小間隔を決める スペーサーの厚さと試料長さで設定した.



図4 鍛造(両端固定圧縮)試験装置

3. 高速回転ねじり押出しの基本特性

本装置の試作当初,図5左のような円錐ダイスを250℃に 加熱してアルミニウムビレットで試験したが,コンテナ-ダ イス境界面でねじ切れた⁴⁾.そこで,図5右のような楕円ダ イスに変え,さらに,押込み速度比(コンテナ回転速度に対 する比)を大きくしたところ,ねじ切れずに押出すことがで きた.楕円ダイスでのマグネシウム合金(AZ31,AZ91とそ のCa添加合金)の押出しは,小さな押込み速度でも可能で, 良好な表面状態が得られた.また,ダイス加熱温度も低減で き,非加熱の押出しも可能であった.



図5 高速ねじり押出しにおける変形と破壊

以上の実験結果は、ダイス面上での摩擦がせん断摩擦であ ることから説明できる. すなわち, 単位面積当りのクーロン 摩擦力が材料のせん断降伏応力を超え,ダイス表面の凝着膜 面上でせん断破壊が生じ、そこで滑っている.図5左のよう な円錐ダイスでは、この摩擦力によるねじりせん断変形が、 コンテナ-ダイス境界面近傍に集中してねじ切れを生じると 考えられる.このねじ切れ防止には、トルクの大きい大半 径のダイス入口部を水平にしてコンテナ-ダイス境界面と揃 え,出口に向かって急激に穴半径を小さくしてトルクを抑え た楕円形状が有効となる、この場合、ねじれ域は図5右のよ うにダイスアプローチ部全域に拡がり、ひずみの集中が回避 できる.また,純アルミニウムに比べて降伏応力が大きく破 壊応力が小さいマグネシウム合金は、ダイス表面の凝着膜が 薄く押出し後の表面も滑らかである. マグネシウム合金で実 測したねじれ速度は、コンテナ回転速度のわずか1~3%程 度であるが、それでも動的再結晶が生じるに十分なひずみが 導入されている. 言い換えると、高速回転ねじり押し出しで は,ほとんど空すべりしていなければならないのである.

ねじり押出しの特性として、押出し圧の大幅な低減がある. これは、相当塑性ひずみ速度に占めるねじりせん断ひずみ 速度成分 $\dot{\epsilon}_{zep}$ の割合の増加に伴い、偏差垂直ひずみ速度成分 $\dot{\epsilon}_{zzp}$ が減少し、 σ'_{zz} が減少するためである.

$$\frac{\dot{\varepsilon}_{zzP}}{\sigma'_{zz}} = \frac{\dot{\varepsilon}_{\pi P}}{\sigma'_{\pi}} = \frac{\dot{\varepsilon}_{\theta\theta P}}{\sigma'_{\theta\theta}} = \frac{\dot{\varepsilon}_{z\theta\theta}}{\sigma'_{z\theta}} = \frac{3\dot{\overline{\varepsilon}}}{2\overline{\sigma}}$$
(1)

高速回転ねじり押出しでは、ダイス表面温度を揃えた通常 押出しの 10 ~ 20% の圧力で押出せており、加工エネルギー の大半はコンテナを回転させるモーターが負担していること になる.

4. マグネシウム合金のねじり押出しと鍛造性

4.1 予備実験の結果と条件設定

本研究の準備段階において,(1)前章に記したすべてのマ グネシウム合金において非加熱押し出しが可能,(2)中心部 の微細化と適度な空すべり抑制に約10%のダイス穴偏心が 有効,の2点が実証されており⁹,ここではこの条件に限定 した結果を報告する.なお,(1)の非加熱押し出しではシェ ブロンクラック^{14),15)}が多発したが,ビレット先端(ダイス側) を面取りして押出し開始時に速やかにダイス面に沿うように することで回避できた⁴⁾.また,減面率は,本研究のねらい が大型微細粒バルク素材の作製にあることから,有効なねじ りせん断ひずみの導入が可能な範囲でできるだけ小さく採っ ており,その値は58%である(図2).

ダイス面での円周方向の空すべりを許容し,摩擦熱を利用 する高速回転ねじり押出しでは,材料の組織(主に粒径)を 決定するひずみ,ひずみ速度および温度を直接制御できない. ダイス形状固定で非加熱の場合,直接制御できる条件はコン テナ回転速度と押込み速度のみになり,これらの種々の組み 合わせに対して,前章で述べた方法により,ダイス表面温度 とねじれ速度を測定した.本加工法において相当ひずみの大 部分を占めるねじりせん断ひずみおよびひずみ速度(断面平 均)は,以下の式で概算できる⁹.

$$\dot{\varepsilon} = 2\pi R \Delta f / 3h$$

 $\varepsilon = 2\pi R\Delta f / 3v J$

(2)

ここで, *R*は押出し前後の平均半径, *Af* はねじれ速度, *v* は押込み速度, *h*はダイスアプローチ部長さである.

4.2 AZ31 合金のねじり押出し条件とミクロ組織

図6は、AZ31合金をコンテナ回転速度450rpm、押込み速度0.06 mmで押し出したときのダイス温度の経時変化を示す.後に示すねじり押出しの特性値とミクロ組織は、経過時間150~170 s に対応している.ダイス表面(摩擦面)の温度は押出し開始時と終盤で急激に上昇する.

図7は、ねじり押出し条件(回転速度、押込み速度)に対 する種々の加工特性を示す.ダイス表面温度(到達温度)は 回転速度の増加とともに上昇するが、押込み速度(加工時間) による有意差は認められない.ねじれ速度(相当ひずみ速度 に比例)は不安定で、加工条件に対する一定の傾向は見出せ なかったが、導入される全相当ひずみでは、加工時間の長い 低押込み速度0.06mm s⁻¹のときが最も大きくなった.押出し 圧は回転数の増加とともに下がり、低押込み速度で低くなる 傾向がある.動的再結晶粒径と動的再結晶率は、いずれも回 転速度の増加とともに大きくなり、また、低押込み速度で大 きくなる傾向がある.このことは、高速回転、低押込み速度 で温度と相当ひずみが大きくなることと整合している.

図8は、AZ31合金のねじり押出し条件とミクロ組織の関係を示す。外周部の結晶粒径は、加工温度の高い高速回転、低押込み速度のときに最も大きいが、それでも5~7µmで、一気に素材粒径の1/20程度まで微細化されている。中心部でも、動的再結晶粒径は13~15µmと細かいが、最も動的再結晶率の高いこの条件でも、面積率で約20%の未再結晶粒が残る。



図6 AZ31 合金のねじり押出し中の温度変化

4.3 AZ80 合金のねじり押出し条件とミクロ組織

図9は、AZ80合金のねじり押出し条件に対する加工特性 を示す.ダイス表面温度は、AZ31の場合と同様に回転速度 の増加とともに上昇する.ねじれ速度(相当ひずみ速度に比 例)は、低押込み速度では回転速度に依存しないが、押込 み速度が速いと300 rpm以上での回転速度依存性が大きくな り、450 rpmではほぼ押込み速度に比例する.一方、加工時 間は押込み速度に反比例するので、450 rpmの押出しで導入 される全相当ひずみは、押込み速度によらずほぼ一定値にな る.この点がAZ31の場合との大きな相違点であり、AI含 有量の多いAZ80が低温で硬く、高温(概ね200℃以上)で



急に軟化するためと考えられる.押出し圧は,AZ31の場合 と同様に、回転速度の増加とともに減少するが、AZ31のよ うな押込み速度依存性は見られない.

図10は、AZ80合金のねじり押出し条件とミクロ組織の 関係を示す.この場合、素材(通常押出し材)の平均粒径が 約25µmと小さく、動的再結晶粒径も外周、中心を問わず2









図10 ねじり押出し条件とミクロ組織

~ $3\mu m$ まで小さくなる. AZ80 では, α 結晶粒径のみならず, 硬くて脆い β 相 (Mg_{17} Al₁₂)の存在形態が重要で,後述する 鍛造性に大きく影響する. Al 含有量の多い AZ80 では, β 相 が凝固過程で初晶 α の間隙に非平衡晶出し,さらに,冷却過 程で粒界に沿ってラメラー析出する.本素材のような小さな 減面率の通常押出し材では,図3右のように凝固組織が残存 するが,450rpm でねじり押出しすると,いずれの押込み速 度でも十分なひずみが導入されるので,第二相を微細分散さ せることができる.しかしながら,Al 濃度の低い未再結晶 α 粒内には第二相は存在しない.

AZ80の析出相をより均一に微細分散させるために、420℃-24h 溶体化処理した素材でのねじり押出しを試みたが、各 押出し条件で得られた組織に有意差は認められなかった.析 出は、試料を取り出す時間を含めても10min以内のごく短 時間で生じていることから、機械的な撹拌による動的析出と 考えられる.

図 11 は、ねじり押出し材の Zener-Hollomon パラメータ $Z [= \overline{c} \exp(Q/RT), Q: 活性化エネルギー, R: 気体定数]$ と動的再結晶粒径 d_{rec} の関係を示す. 図中の文献値^{16),17)}は、 初期粒径 d_0 の影響を加味した式 $d_{rec}/d_0=10^3 Z^{1/3}$ に従い、概ね 傾き -1/3 の直線上に乗るが¹¹⁾. ねじり押出しで得られた粒



図11 ねじり押出し材のZパラメータと動的再結晶粒径

径は、この関係が崩れる微細化の限界域に達している.

4.4 ねじり押出し材の鍛造性

図12は、AZ31の鍛造試験後の外観とミクロ組織を示す. 平均結晶粒径100µmの素材(図3左)は300℃でも自由表 面にクラックが発生したが、外周部粒径5~7µmのねじり 押出し材は200℃でも割れず、表面状態も良好であった.ま た、下図左のような残存未再結晶粒も鍛造によって動的再結 晶し、下図右のように粗大粒はほとんど消滅した.鍛造で特 に割れやすいのは、張力が作用する自由表面なので、その防 止に表面層の微細化は極めて有効であると言える.一方、中 心部は通常高静水圧下(圧縮応力下)にあり、多少の粗大粒 の残存は問題にならないことが多い.また、鍛造時の動的再 結晶による残留微細粒の消滅も期待できる.とはいえ、あま りに低い動的再結晶率は好ましくなく、多少外周部の粒径が 大きくなっても、高めの変形温度になるようなねじり押出し 条件が好ましいと言える.



ねじり押出し材(450 rpm - 0.06 mm s⁻¹)中心部の鍛造前後 図12 AZ31 の 200℃鍛造試験後の外観とミクロ組織

図 13 は、AZ80 の 200℃での鍛造試験後の外観とミクロ組 織を示す. 粒径 25µm の通常押出し材(図 3 に示す供試材) の鍛造ではブランク全体を貫くせん断割れが発生した.一方, ねじり押出し材では 200℃-50%, 250℃-75% とも割れはなく、 鍛造前の粒径が 2 ~ $3\mu m$ と細かいこともあって, AZ31 より なめらかな表面状態に仕上がった.前節でも述べたように, AZ80 の場合は粒径だけでなく, β 相の存在形態が鍛造成形 性に大きく影響する.すなわち,素材(図3右)のように, 粒界にネットワーク状に脆い β 相が存在(晶出・析出)する 状態では鍛造性は極めて悪くなる.かと言って,高温長時間 の加熱で溶体化すると結晶粒が粗大化する.その点,ねじり 押出しでは, α 結晶粒の微細化と同時に β 相が粒界粒内を問 わず微細分散した理想的な組織になる.さらに,この状態は 鍛造後も維持され,鍛造品の強度・靭性向上に寄与するもの と考えられる.



図13 AZ80 の鍛造試験後の外観とミクロ組織

図14は、ねじり押出し材(450rpm - 0.06mm s⁻¹)の鍛造限 界(温度と圧縮率)を供試材(通常押出し材)との比較で示す. AZ31は、30%程度の圧縮率なら、粒径100µmの供試材でも かなり低い温度での鍛造が可能だが、圧縮率が50%になる と、鍛造可能温度が200℃近くも違ってくる.一方、AZ80 の場合、 β 相が粒界にネットワーク状に存在する供試材では、 粒径25µmでも200℃未満での延性は極めて低い.しかし、 このような組織でも250℃以上になるとAZ31をはるかに上 回る鍛造性を示す. α 相の微細化とともに β 相を微細分散さ せたAZ80ねじり押出し材では、50%以上の鍛造可能温度が 50℃以上低下し、250℃での限界圧縮率は75%に達する.

5. 結言

単一連続プロセスで、大型微細粒バルク素材の高効率生産 の可能性を秘めた高速回転ねじり押出しを、特に熱間/温間 鍛造性に微細化の効果が大きいマグネシウム合金に適用して その加工特性を調べ、組織制御を検討した.その結果、2種 類の合金、AZ31とAZ80において、大幅な鍛造性向上を可



図14 ねじり押出し材(450rpm - 0.06mm s⁻¹)の鍛造限界

能にする組織制御が達成できた.本加工法では,熱伝導が 装置のサイズに依存するため,大型装置の設計には熱連成 FEM が不可欠であり.現在 DEFORM で解析中である.また, それに関連して,強ひずみ加工に適用可能な加工中の熱回復 と結晶粒径変化を考慮した構成式(ひずみ硬化式)も提案し ている¹⁸⁾.

謝辞

本研究は公益財団法人天田財団の一般研究開発助成による ものであり,関係各位に深く感謝致します.また,材料をご 提供頂いた三協マテリアル(株)に深く感謝致します.

参考文献

- 1) T.C. Lowe and R.Z. Valiev: JOM, 56 (2004), 64 \sim 68.
- Q. Guo, H. Yan, Z. Chen and H. Zhang : Acta Metallurgica Sinica, 42-7 (2006), 739 – 744.
- Y. Miyahara, N. Emi, K. Neishi, K. Nakamura, K. Kaneko, M. Nakagaki and Z. Horita: Materials Science Forum, 503-504 (2006), 949-954.
- 4) 金武直幸: 塑性と加工, 50-578 (2009), 192-196.
- 5) 水沼 晋·金井良樹·高橋 肇:56回塑加連講論,(2005), 23-24.
- 6) Mizunuma: Mater. Sci. Forum, 503-504 (2006).
- (2007), 寺西大志・高津正秀・辻川正人・水沼 晋・高橋 肇: 58回塑加連講論, (2007), 169-170.
- 高津正秀・辻川正人・水沼 晋・高橋 肇,寺西大志: 平 20 塑加春講論,(2008),197-198.
- 高津正秀・長田祐希・辻川正人・高橋 肇・水沼 晋: 59 回塑加連講論,(2008),99-100.
- 高津正秀,長田祐希,辻川正人,水沼 晋,高橋 肇:平 21 塑加春講論,(2009),251-252.
- 11) 高津正秀, 水沼晋: 特開 2009-107019, (2009).
- 高津正秀・長田祐希・福井正人・沼倉 宏・水沼 晋: 60 回塑加連講論,(2009),225-226.
- 13) 高津正秀,長田祐希,福井正人,沼倉 宏,水沼 晋:平
 22 塑加春講論,(2010),95-96.
- 14) 早川邦夫: FORM TECH REVIEW, 19-1 (2009), 47-51.
- J.S. Choi, H.C. Lee and Y.T. Im: J. Mech. Sci. Technol., 24-9 (2010), 1885-1890.
- H. Watanabe, H. Tsutsui, T. Mukai, K. Ishikawa, Y. Okanda, M. Kohzu and K. Higashi: Mater. Trans. 42 (2001) 1200-1205.
- S.W. Xu, S. Kamado, T. Honma and N. Saito: Mater. Sci. Eng. A 517 (2009) 354–360.
- 18) 高津正秀,金 秀英,水沼 晋:64 回塑加連講論,(2013), 291-292.